

## Exercices

### Chap.1 : Compléments d'algèbre linéaire

## 1 Matrices

**Exercice 1.1.** Déterminer si les matrices suivantes sont inversibles, et le cas échéant calculer leur inverse.

$$1. A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ -4 & 5 & -3 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$3. C = \begin{pmatrix} 8 & 4 & -16 \\ 0 & 4 & -8 \\ 4 & 4 & -12 \end{pmatrix}$$

$$2. B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$4. D = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

**Exercice 1.2.** Discuter, selon les valeurs du paramètre réel  $\lambda$ , l'existence et le nombre de solutions des systèmes suivants. Dans chaque cas on donnera l'ensemble des solutions du système.

$$1. \begin{cases} -(2 + \lambda)x - 2y - 6z = 0 \\ x - (1 + \lambda)y + z = 0 \\ x + 3y + (5 - \lambda)z = 0 \end{cases}$$

$$2. \begin{cases} -\lambda x + y - z = 0 \\ x - (2 + \lambda)y + z = 0 \\ 2x - (1 + \lambda)z = 0 \end{cases}$$

**Exercice 1.3.** On considère les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \quad P = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \quad Q = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Calculer  $P^2, Q^2, PQ, QP$
2. Déterminer deux réels  $a$  et  $b$  tels que  $A = aP + bQ$ .
3. Calculer  $A^n, \forall n \in \mathbb{N}$ .

**Exercice 1.4.** On considère les matrices :

$$A = \begin{pmatrix} -4 & -6 & 0 \\ 3 & 5 & 0 \\ 3 & 6 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad P = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que  $P$  est inversible et calculer son inverse.
2. Expliciter la matrice  $D$  définie par  $A = PDP^{-1}$ .
3. Montrer que pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A^n = PD^nP^{-1}$ .
4. Expliciter alors  $A^n$ .

**Exercice 1.5.** Pour tout  $\theta \in \mathbb{R}$  on considère la matrice  $R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$

1. Calculer  $R(\theta)R(\varphi)$
2. Pour quelles valeurs de  $\theta$  la matrice  $R(\theta)$  est-elle inversible ? Donner alors son inverse.

## 2 Combinaisons linéaires, familles libres, familles génératrices

**Exercice 2.1.** 1. Le vecteur  $(3, 5, 4)$  est-il combinaison linéaire de

$$((1, 2, 3), (2, 1, 3), (3, 2, 1)) ?$$

2. Le vecteur  $P(X) = 2X^2 - 3X + 5$  est-il combinaison linéaire de

$$(3X^2 - X, X^2 - 2X + 2) ?$$

**Exercice 2.2.** Écrire les ensembles suivant sous la forme  $\text{Vect}(\dots)$  :

1.  $E_1 = \{(x + y, x - y, 2y) / (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$
2.  $E_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + 2y - 3z = 0\}$
3.  $E_3 = \{(a + b)X^2 + 2aX - b \in \mathbb{R}[X] / (a, b) \in \mathbb{R}^2\}$

**Exercice 2.3.** Déterminer une famille génératrice des ensembles suivants :

1.  $E_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / 2x + y - z = 0\}$
2.  $E_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / -x - y + z = 0 \text{ et } 2x + y - 5z = 0\}$

**Exercice 2.4.** Les familles suivantes sont-elles libres ou liées ?

1.  $\mathcal{B}_1 = ((1, 1, 1, 1), (1, 2, 3, 4), (1, 2, 8, 16))$  dans  $\mathbb{R}^4$
2.  $\mathcal{B}_2 = (X^3, X^2(X - 2), X(X - 2)^2, (X - 2)^3)$  dans  $\mathbb{R}[X]$
3.  $\mathcal{B}_3 = \left( \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 & 6 \\ 0 & -3 \end{pmatrix} \right)$  dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$

**Exercice 2.5.** On se place dans l'espace vectoriel  $E$  des fonctions définies sur  $\mathbb{R}$  et à valeurs dans  $\mathbb{R}$  et on considère les fonctions suivantes :

$$\begin{cases} e_1 : x \rightarrow 1 \\ e_2 : x \rightarrow x \\ e_3 : x \rightarrow x^2 \\ e_4 : x \rightarrow x^3 \end{cases} \quad \begin{cases} f_1 : x \rightarrow 1 \\ f_2 : x \rightarrow \cos(x) \\ f_3 : x \rightarrow \cos(2x) \\ f_4 : x \rightarrow \cos^2(x) \end{cases} \quad \begin{cases} g_1 : x \rightarrow 1 \\ g_2 : x \rightarrow x^3 + 1 \\ g_3 : x \rightarrow |x^3| \end{cases}$$

1. La famille  $(e_1, e_2, e_3, e_4)$  est-elle libre ou liée ?
2. La famille  $(f_1, f_2, f_3, f_4)$  est-elle libre ou liée ?
3. La famille  $(g_1, g_2, g_3)$  est-elle libre ou liée ?

**Exercice 2.6.** Pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$  on considère la fonction  $f_k$  définie sur  $\mathbb{R}$  par  $f_k(x) = e^{kx}$ .

On souhaite montrer que la famille de fonctions  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  est une famille libre de l'espace vectoriel des fonctions de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ .

Pour cela, nous allons raisonner par récurrence pour montrer que la propriété

$$\mathcal{P}(n) : \text{"la famille } (f_1, f_2, \dots, f_n) \text{ est libre"}$$

est vraie pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .

1. Justifier que la propriété  $\mathcal{P}(1)$  est vraie.
2. Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  fixé. On suppose que la propriété  $\mathcal{P}(n)$  est vraie.

On souhaite montrer que la famille  $(f_1, f_2, \dots, f_{n+1})$  est libre, donc on cherche tous les réels  $a_1, \dots, a_{n+1}$  tels que :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad a_1 f_1(x) + \dots + a_{n+1} f_{n+1}(x) = 0$$

- (a) Diviser l'égalité ci-dessus par  $e^{(n+1)x}$  puis en faisant tendre  $x$  vers une valeur bien choisie, montrer que  $a_{n+1} = 0$
- (b) Montrer ensuite que  $a_1 = \dots = a_n = 0$  puis conclure.

### 3 Sous-espaces vectoriels

**Exercice 3.1.** Soit  $A$  une matrice fixée de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , où  $n$  est un entier naturel non nul.

On considère l'ensemble  $E = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / AM = MA\}$ .

Montrer que  $E$  est un espace vectoriel.

**Exercice 3.2.** On considère l'équation différentielle :

$$y' + x^2 y = 0$$

Montrer, sans la résoudre, que l'ensemble des solutions sur  $\mathbb{R}$  de cette équation est un espace vectoriel.

**Exercice 3.3.** Montrer que  $F = \{(u_n)_{n \in \mathbb{N}} / \forall n \in \mathbb{N} u_{n+2} = 3u_{n+1} + 4u_n\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$

## 4 Base, dimension, coordonnées

**Exercice 4.1.** Montrer que les ensembles suivants sont des espaces vectoriels puis en déterminer une base et la dimension :

1.  $A = \{(x - y, x + y, 2x - 3y) / (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$
2.  $B = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / 2x = y \text{ et } y = 3z\}$
3.  $C = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 / 2x - y + 2z - t = 0 \text{ et } y + z - t = 0\}$
4.  $D = \left\{ \begin{pmatrix} x & y & z \\ y & x + y + z & y \\ z & y & x \end{pmatrix} / (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \right\}$
5.  $E = \{P \in \mathbb{R}[X] / P = aX^2 + (b - 2a)X + a - b + c \text{ où } (a, b, c) \in \mathbb{R}^3\}$
6.  $F = \{P \in \mathbb{R}_n[X] / P(1) = 0\}$
7.  $G = \text{Vect}(f_1, f_2, f_3)$  avec  $f_1(x) = x + 1, f_2(x) = x - 1, f_3(x) = 2 - x$ .

**Exercice 4.2.** Soit  $a$  un réel et soient  $\vec{x} = (1, 1, a), \vec{y} = (1, a, 1)$  et  $\vec{z} = (a, 1, 1)$  trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ .

Déterminer le rang de la famille  $(\vec{x}, \vec{y}, \vec{z})$ . (On sera amené à distinguer plusieurs valeurs de  $a$ )

**Exercice 4.3.** 1. Montrer que les trois ensembles suivants sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^4$  et donner une base de chacun d'eux :

$$\begin{aligned} F &= \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4; 2x + y = 0\} \\ G &= \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4; x + 2y + 3z + t = 0\} \\ H &= \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4; t = -x + 2z\} \end{aligned}$$

2. Déterminer une base et la dimension de  $F \cap G$ .
3. Même question pour  $G \cap H$ .

**Exercice 4.4.** Dans  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$  on considère les vecteurs :

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \text{ et } \vec{w} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  est une base de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ .
2. Quelles sont, dans cette base, les coordonnées de  $\vec{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ?

**Exercice 4.5.** 1. Montrer que la famille

$$\left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right)$$

est une base de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

2. Déterminer les coordonnées de  $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 7 & 0 \end{pmatrix}$  dans cette base.

**Exercice 4.6.** Soit  $(e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1. Montrer que la famille  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = ((1, 1, 1), (1, -1, 0), (-1, 1, -1))$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Déterminer les coordonnées de  $e_1$  dans la base  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$   
Même question pour  $e_2$  puis pour  $e_3$ .

**Exercice 4.7.** Dans l'espace vectoriel  $\mathbb{R}_3[X]$  on considère la famille :

$$\mathcal{B} = (X^3, X^2(X-2), X(X-2)^2, (X-2)^3)$$

1. Montrer que  $\mathcal{B}$  est une base de  $\mathbb{R}_3[X]$
2. Déterminer les coordonnées du polynôme  $P = 4X^2 - 8X + 8$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

**Exercice 4.8.** Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension  $n \geq 2$  et  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ .

Pour tout  $j \in \{1, \dots, n\}$ , on pose  $e'_j = \left(\sum_{i=1}^n e_i\right) - e_j$

1. Montrer que la famille  $\mathcal{B}' = (e'_1, \dots, e'_n)$  est une base de  $E$ .
2. Donner la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}'$  et celle de  $\mathcal{B}'$  à  $\mathcal{B}$ .

## 5 Somme de sous-espaces vectoriels

**Exercice 5.1.** Dans l'espace vectoriel  $\mathbb{R}[X]$ , on considère les sous-espaces vectoriels :

$$F = \{P \in \mathbb{R}[X] / P(0) = 0\} \text{ et } G = \{P \in \mathbb{R}[X] / \deg(P) \leq 0\}$$

Montrer que  $F$  et  $G$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}[X]$

**Exercice 5.2.** On se place dans l'espace vectoriel  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On note  $D$  le sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  constitué des matrices diagonales de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

On pose de plus  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $F = \text{Vect}(A, B)$ .

Démontrer que  $D$  et  $F$  sont supplémentaires dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

**Exercice 5.3.** On se place dans l'espace vectoriel  $E = \mathbb{R}_n[X]$  ( $n \in \mathbb{N}^*$ ), et pour tout  $i \in \llbracket 0; n \rrbracket$  on note :

$$F_i = \{P \in E / \forall j \in \llbracket 0; n \rrbracket \setminus \{i\}, P(j) = 0\}$$

On admet que les  $F_i$  sont des sous-espaces vectoriels de  $E$ .

Montrer que  $E = F_0 \oplus F_1 \oplus \dots \oplus F_n$

## 6 Hyperplans

**Exercice 6.1.** Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie  $n$ .

On considère  $H_1, H_2, \dots, H_n$  des hyperplans de  $E$ .

1. À l'aide de la formule de Grassmann, montrer que  $\dim(H_1 \cap H_2) \geq n - 2$ .
2. À l'aide d'un raisonnement par récurrence sur  $k$ , montrer que :

$$\forall k \in \llbracket 1; n \rrbracket, \quad \dim(H_1 \cap \dots \cap H_k) \geq n - k$$

## 7 Exercices supplémentaires, plus difficiles...

**Exercice 7.1.** 1. Dans  $E = \mathbb{R}^{+*} \times \mathbb{R}$  on définit une loi  $+$  par :

$$(x, y) + (x', y') = (xx', y + y')$$

et une loi externe à coefficients dans  $\mathbb{R}$  par :

$$\lambda(x, y) = (x^\lambda, \lambda y).$$

Vérifier que  $(E, +, \cdot)$  est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

2.  $\mathbb{R}^2$  muni de la loi  $+$  usuelle et de la loi externe définie par  $\lambda(x, y) = (\lambda x, 0)$  est-il un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel ?

**Exercice 7.2.** Dans l'espace vectoriel  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  on considère les matrices :

$$A_1 = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \quad B_1 = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad A_2 = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 7 & 0 \end{pmatrix} \quad B_2 = \begin{pmatrix} 5 & -7 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Montrer que  $\text{Vect}(A_1, B_1) = \text{Vect}(A_2, B_2)$

**Exercice 7.3.** Soit  $E$  un espace vectoriel et  $F$  et  $G$  deux sous-espaces vectoriels. Montrer que si  $F \cup G$  est un sous-espace de  $E$  alors  $F \subset G$  ou  $G \subset F$